

INSTRUKCJA OBSŁUGI FIBARO MOTION SENSOR FGMS-001-PL-A-V1.01

Fibaro Motion Sensor to uniwersalny multi sensor kompatybilny ze standardem Z-Wave. Urządzenie umożliwia detekcję ruchu oraz pomiar temperatury i natężenia światła. Dodatkowo, poprzez detekcję drgań, możliwe jest wykrycie alarmu sabotażowego. Fibaro Motion Sensor jest zasilany bateryjnie a obudowa sensora zapewnia jego szybki i bezinwazyjny montaż na dowolnej powierzchni. Wbudowany wskaźnik LED sygnalizuje ruch, poziom temperatury, tryb działania oraz może być testerem zasięgu sieci Z-Wave. Fibaro Motion Sensor może być wykorzystany np. do tworzenia scen świetlnych oraz jako inteligentny element systemu bezpieczeństwa i nadzoru.

SPECYFIKACJA

Zasilanie:	Bateria CR123A, 3.0V DC
Zgodność z dyrektywami UE:	LVD 2006/95/WE EMC 2004/108/WE R&TTE 1999/5/WE RoHS II
Zalecana wysokość montażu:	2,4m
Temperatura pracy:	0-40°C
Zakres pomiarowy sensora temperatury:	-20 do 100°C
Dokładność pomiarowa sensora temperatury:	0,5°C (dla zakresu 0-40°C)
Zakres pomiarowy sensora natężenia światła:	0-32000 LUX
Protokół radiowy:	Z-Wave
Częstotliwość radiowa:	869 MHz EU; 908 MHz US; 921 MHz ANZ; 869 MHz RU;
Zasięg:	do 50 m w terenie otwartym do 30 m w budynkach (w zależności od materiałów budowlanych, układu i konstrukcji budynku oraz ukształtowania terenu)

INFORMACJE TECHNICZNE

- Kompatybilny z dowolnym kontrolerem Z-Wave.
- Detekcja ruchu poprzez pasywny czujnik podczerwni.
- Pomiar temperatury.
- Pomiar poziomu natężenia światła.
- Łatwy montaż - wystarczy zamontować na ścianie lub dowolnej powierzchni.
- Zabezpieczenie przed sabotażem lub kradzieżą (w przypadku wykrycia drgań powiadomienie wysyłane jest do kontrolera).
- Alarm ruchu i temperatury sygnalizowany jest miganiem wskaźnika LED.
- Tryb prostego sejsmografu.



UWAGA!

Przed przystąpieniem do montażu należy zapoznać się z treścią niniejszej instrukcji. Nieprzestrzeganie zaleceń zawartych w instrukcji może okazać się niebezpieczne lub spowodować naruszenie obowiązujących przepisów. Producent urządzenia, Fibar Group Sp.z o.o, nie ponosi odpowiedzialności za szkody powstałe w wyniku użytkowania niezgodnego z niniejszą instrukcją.



UWAGA!

Prace na wysokości związane z montażem czujnika Fibaro Motion Sensor należy przeprowadzać z zachowaniem szczególnej ostrożności, przy wykorzystaniu sprawnego sprzętu i narzędzi. Zaleca się zwrócenie uwagi na stabilność drabin, podnośników itp. Elektronarzędziami należy postępować się z zachowaniem warunków ich bezpiecznej pracy podanych w stosownych wytycznych i instrukcjach producenta.



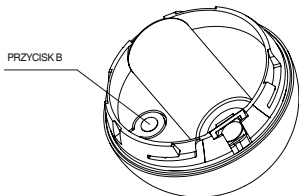
UWAGA!

W przypadku nieumiejętnego manipulowania przy urządzeniu, zmiany warunków środowiskowych, urządzenie może nie funkcjonować zgodnie z przeznaczeniem. Zaleca się stosowanie wszelkich środków ostrożności dla zapewnienia bezpieczeństwa i ochrony mienia.

I. DODAWANIE CZUJNIKA DO SIECI Z-WAVE

Fibaro Motion Sensor może być dodany do sieci Z-Wave poprzez wykorzystanie przycisku B.

- 1) Zainstaluj baterię do Fibaro Motion Sensora. Miejsce łączenia dwóch części obudowy zaznaczone jest kropką. Upewnij się, że urządzenie znajduje się w bezpośrednim zasięgu kontrolera.
- 2) Wprowadź kontroler w tryb dodawania urządzeń (patrz instrukcja obsługi kontrolera).
- 3) Kliknij 3 razy przycisk B - wskaźnik LED zaświeci kolorem niebieskim.
- 4) Fibaro Motion Sensor zostanie wykryty i dodany do sieci.
- 5) Poczekaj aż urządzenie zostanie prawidłowo skonfigurowane przez Twój kontroler.
- 6) W razie potrzeby wybudź Fibaro Motion Sensor przez trzykrotne kliknięcie przycisku B.
- 7) Wskaźnik LED zaświeci kolorem niebieskim, potwierdzając wybudzenie urządzenia.



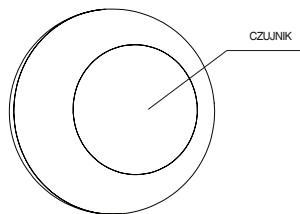
Schemat 1 - przycisk B.

II. USUWANIE CZUJNIKA Z SIECI Z-WAVE

- 1) Upewnij się, że sensor jest zasilany bateryjnie.
- 2) Wprowadź kontroler w tryb usuwania urządzenia (patrz instrukcja obsługi kontrolera).
- 3) Trzykrotnie, szybko, wciśnij przycisk B umiejscowiony w obudowie Fibaro Motion Sensora.
- 4) Wskaźnik LED zaświeci kolorem niebieskim potwierdzając wysłanie ramki Node Info.

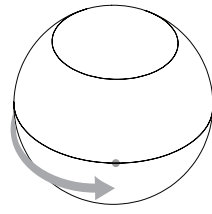
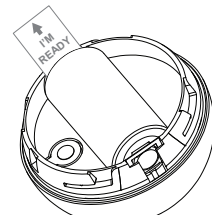
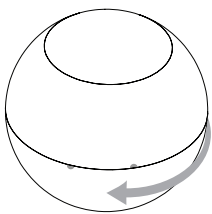
III. MONTAŻ SENSORA

- 1) Dodaj urządzenie do swojej sieci Z-Wave (patrz punkt II). Zwróć uwagę, że dodawanie do sieci Z-Wave może się odbywać TYLKO w bezpośrednim zasięgu kontrolera.
- 2) Zainstaluj mocowanie sensora w wybranym miejscu.
- 3) Jeżeli Fibaro Motion Sensor jest dodany do sieci Z-Wave, wybudź urządzenie poprzez trzykrotne wciśnięcie przycisku B. Wskaźnik LED zaświeci kolorem niebieskim.
- 4) Zainstaluj Fibaro Motion Sensor w mocowaniu.
- 5) Przetęstuj działanie Fibaro Motion Sensora - sprawdź czy wskaźnik LED sygnalizuje ruch.
- 6) Przetęstuj zasięg urządzenia - sprawdź w kontrolerze Z-Wave czy komunikacja jest poprawna.

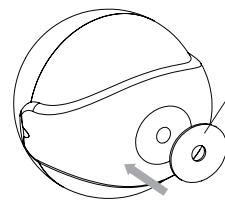
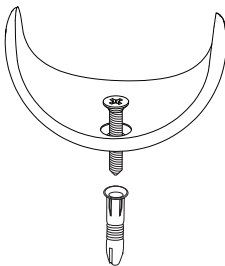


Schemat 2 - sensor ruchu, natężenia światła i wskaźnik LED.

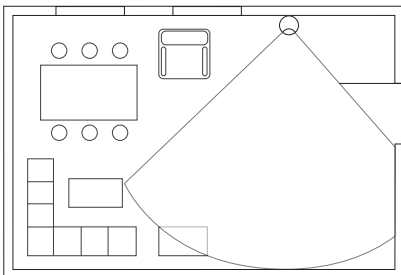
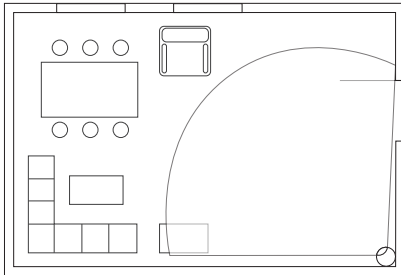
- **INCLUSION** (Dodawanie) - urządzenie wysyła ramkę Node Info, która pozwala dodać je do systemu Fibaro (Home Center). Aby wysłać ramkę Node Info i wprowadzić urządzenie w tryb następujący należy wciśnąć przycisk B 3 razy. Po wysłaniu ramki Node Info urządzenie czeka 5 sekund na komunikację z kontrolerem Z-Wave.
- **EXCLUSION** (Usuwanie) - usunięcie urządzenia z systemu Fibaro.
- **ASSOCIATION** (Asocjacja) - sterowanie innymi urządzeniami systemu Fibaro.
- **MultiChannelAssociation** (Asocjacja Wielokanałowa) - sterowanie innymi urządzeniami wielokanałowymi w systemie



Schemat 3 - przygotowanie Fibaro Motion Sensora do pracy.



Schemat 4 - sposób montażu Fibaro Motion Sensora.



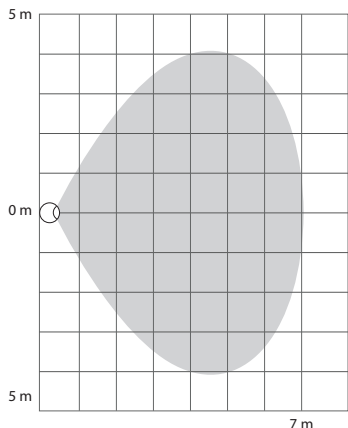
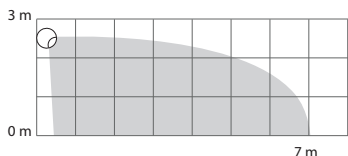
Schemat 5 - optymalne miejsca montażu Fibaro Motion Sensora.

IV. OBSZAR I WARUNKI DETEKCJI RUCHU

Zasięg działania Fibaro Motion Sensora obrazuje schemat 6.

Zaleca się montaż urządzenia w narożnikach pomieszczeń bądź prostopadłe do wejść.

Na realny zasięg czujnika mogą mieć wpływ aktualne warunki otoczenia. W przypadku występowania fałszywych alarmów ruchu należy sprawdzić czy w tle obszaru widzenia Fibaro Motion Sensora nie występują ruchome obiekty takie jak np. drzewa na wietrze, samochody lub wiatraki. Dodatkowo należy się upewnić czy w pomieszczeniu nie występuje gwałtowne przemieszczanie mas powietrza, ciepła lub czy urządzenie nie jest skierowane na bezpośrednie źródła światła. Jeżeli fałszywe alarmy będą nadal występować zaleca się umiejscowienie sensora w innym miejscu zapewniającym taki sam obszar widoczności.



Schemat 6 - obszar detekcji ruchu Fibaro Motion Sensora

Zapobieganie detekcji zwierząt:

Fibaro Motion Sensor powinien być zawieszony na wysokości 2-3 metrów. Nie powinien być skierowany w dół, lecz równoległe do płaszczyzny podłogi. W przypadku detekcji zwierząt zaleca się modyfikację parametrów zaawansowanych (Parametr 1 i 3). Wartość parametru 1 może być zależna m.in od wielkości zwierzęcia i warunków otoczenia. Dobrą metodą jest dobranie tego parametru doświadczalnie, zwiększając jego wartość o 5 za każdym razem aż do uzyskania zadowalającego efektu. Jeżeli modyfikacja parametru 1 nie przyniosą żądanych efektów zaleca się doświadczalnie dobrać wartość parametru 3 ("pulse counter") zwiększając jego wartość.

V. WSKAZÓWKI DO MONTAŻU SENSORA

Fibaro Motion Sensor nie może być skierowany na źródła ciepła (grzejniki, kucharki, kominki) oraz na bezpośrednie źródła światła (słońce, lampy).

Nie zaleca się montażu urządzenia w przeciągach oraz w pomieszczeniach o gwałtownych wahanach temperatury powietrza. Fibaro Motion Sensor może być przymocowany do podłoża za pomocą dołączonej naklejki lub wkrętu mocującego.

VI. RESETOWANIE CZUJNIKA

Procedura resetowania kasuje pamięć EPROM sensora, w tym wszystkie informacje o kontrolerze oraz sieci Z-Wave.

Procedura resetowania Fibaro Motion Sensora:

- 1) Upewnij się, że urządzenie jest podłączone do zasilania.
 - 2) Przytrzymaj przycisk B przez 4-6 sekund, do chwili gdy wskaźnik LED zaświeci kolorem żółtym sygnalizując wejście w 2 pozycję menu.
 - 3) Zwolnij przycisk B.
 - 4) Ponownie przyciśnij krótko przycisk B.
- Podwózenie procedury resetu zostanie potwierdzone zmianą koloru świecenia wskaźnika na czerwony a następnie jego wygaszeniem.



UWAGA!

Proces resetowania urządzenia nie usuwa go z pamięci kontrolera Z-Wave. Przed zresetowaniem urządzenia należy je wykasować z istniejącej sieci.

VII. KOMUNIKACJA CZUJNIKA Z SIECIĄ Z-WAVE

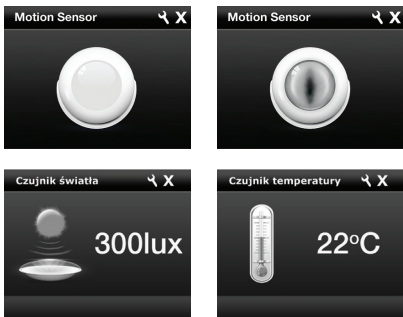
Fibaro Motion Sensor posiada wbudowane czujniki ruchu, temperatury oraz natężenia światła, co oznacza, że jest urządzeniem wielokanałowym. W kontrolerze Home Center 2 będzie on widoczny jako trzy urządzenia (w zależności od wersji oprogramowania kontrolera).



UWAGA!

Sposób obsługi sensora jest zależny od kontrolera sieci Z-Wave. Niektóre funkcjonalności Fibaro Motion Sensora mogą nie być obsługiwane przez poszczególne urządzenia. Jeżeli chcesz mieć pewność, że Twój kontroler Z-Wave obsługuje Fibaro Motion Sensor skontaktuj się z producentem kontrolera.

Alarm ruchu oraz pomiaru temperatury i natężenia światła są reprezentowane w Home Center 2 następującymi ikonami:



VIII. ASOCJACJE

Zastosowanie asocjacji pozwala Fibaro Motion Sensorowi na bezpośrednie sterowanie innym urządzeniem w sieci Z-Wave np. Dimmerem, Relay Switchem, Roller Shutterem, RGBW Controllerem, Wali Plugiem.



UWAGA!

Asocjacja umożliwia bezpośrednie wysyłanie komend sterujących między urządzeniami i odbywa się bez pośrednictwa głównego kontrolera. Dzięki takiemu mechanizmowi Fibaro Motion Sensor może komunikować się z innymi urządzeniami nawet w przypadku całkowitego zniszczenia centrali sterującej, np. w przypadku pożaru.

Fibaro Motion Sensor umożliwia asocjację trzech grup.

I grupa jest przypisana do stanu urządzenia - w przypadku wykrycia ruchu Fibaro Motion Sensor wyśle ramkę sterującą BASIC_SET do urządzeń z danej grupy asocjacyjnej.

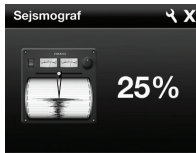
II grupa jest przypisana do alarmu sabotażowego. W przypadku wykrycia sabotażu do urządzeń z tej grupy będzie wysłana ramka alarmowa.

III grupa raportuje stan urządzenia. Można przypisać tylko jedno urządzenie do grupy (domyślnie raportuje stan do kontrolera). Nie zaleca się modyfikowania tej grupy asocjacyjnej.

Fibaro Motion Sensor umożliwia kontrolę 5 urządzeń zwykłych lub 5 urządzeń wielokanałowych (MultiChannel) na grupę, z czego jedno pole jest zarezerwowane dla kontrolera sieci.

IX. TRYB SEJSMOGRAFU

Fibaro Motion Sensor można skonfigurować do pracy w trybie prostego sejsmografu. Należy ustawić parametr 24 na wartość 4. Raporty z siłą wstrząsów, w bezwymiarowej wartości, wysyłane będą co czas określony w parametrze 22. Pierwszy raport wysyłany jest niezwłocznie po wykryciu wstrząsu. Minimalną siłę wstrząsu powodującą wysłanie raportu, można zdefiniować w parametrze 20. Po zaniku wstrząsów raporty przestają być wysyłane. W kontrolerze Home Center 2 dane sejsmografu wyświetlane są następująco:



X. ORIENTACJA SENSORA W PRZESTRZENI

Fibaro Motion Sensor posiada wbudowany akcelerometr. Poprzez modyfikację parametru 24 na wartość 2 lub 3 kontroler Z-Wave może odrzucić informację na temat orientacji urządzenia w przestrzeni.

XI. USTAWIENIA I WSKAZANIA LED

Fibaro Motion Sensor wyposażony jest we wskaźnik LED sygnalizujący tryby pracy oraz alarmy urządzenia. Dodatkowo wskaźnik LED może informować o zasięgu urządzenia w sieci Z-Wave oraz o aktualnym zakresie pomiaru temperatury.

Tryby sygnalizacji wskaźnika LED:

- 1) Alarm ruchu sygnalizowany jest barwą zależną od temperatury otoczenia. Kolor i sposób świecenia może być konfigurowany przez parametr 80.
- 2) Alarm sabotażowy sygnalizowany jest miganiem w barwach alarmowych LAPD (czerwony - niebieski - biały).
- 3) Wysłanie ramki Z-Wave Node Info sygnalizowane jest zaświeceniem wskaźnika LED kolorem niebieskim. Wysłanie ramki Node Info oznacza, że urządzenie zostało wybudzone.

W celu wywołania MENU należy przytrzymać przycisk B przez przynajmniej 3 sekundy. Poszczególne poziomy MENU będą sygnalizowane kolorem świecenia wskaźnika LED.

W czasie przytrzymywania przycisku B, wskaźnik będzie świecił kolejno następującymi kolorami: FIOLETOWYM - tester zasięgu ŻÓŁTYM - reset czujnika

XII. TESTER ZASIĘGU Z-WAVE

Fibaro Motion Sensor posiada funkcję sygnalizacji zasięgu sieci Z-Wave w stosunku do kontrolera. Aby przetestować zasięg urządzenia należy:

- 1) Przytrzymać przycisk B w czasie 2 - 4 sekund. Wskaźnik LED zmieni kolor na fioletowy.
- 2) Zwolnić przycisk B.
- 3) Ponownie przycisnąć krótko przycisk B.
- 4) Wskaźnik zasynalizuje zasięg sieci Z-Wave (opis trybów sygnalizacji zasięgu niżej).
- 5) Aby wyjść z trybu testu zasięgu należy krótko, jednorazowo, nacisnąć przycisk B.

Tryby sygnalizacji zasięgu:

Wskaźnik pulsuje kolorem zielonym – Fibaro Motion Sensor próbuje bezpośrednio komunikować się z głównym kontrolerem. Jeżeli bezpośrednia komunikacja nie będzie możliwa, sensor spróbuje komunikacji poprzez inne moduły, co zostanie zasynalizowane miganiem kolorem żółtym.

Wskaźnik świeci kolorem zielonym – Fibaro Motion Sensor komunikuje się bezpośrednio z centralą.

Wskaźnik pulsuje kolorem żółtym – Fibaro Motion Sensor szuka drogi komunikacji z głównym kontrolerem poprzez inne moduły.

Wskaźnik świeci kolorem żółtym – Fibaro Motion Sensor komunikuje się z centralą poprzez inne moduły. Po dwóch sekundach urządzenie ponownie spróbuje skomunikować się bezpośrednio z centralą, co będzie sygnalizowane miganiem kolorem zielonym.

Wskaźnik pulsuje kolorem fioletowym - Urządzenie próbuje komunikować się na granicy zasięgu. Jeżeli komunikacja powiedzie się, operacja zostaje potwierdzona świeceniem kolorem żółtym. Nie zaleca się regularnej pracy czujnika na granicy zasięgu.

Wskaźnik świeci kolorem czerwonym - Urządzenie nie może skomunikować się z kontrolerem ani bezpośrednio, ani z wykorzystaniem innych węzłów sieci Z-Wave.

XIII. WSKAZÓWKI DO KORZYSTANIA Z BATERII

Fibaro Motion Sensor przy optymalnej konfiguracji może pracować do 2 lat na jednej baterii. Aktualny stan naładowania baterii jest wyświetlany w interfejsie konfiguracyjnym kontrolera Home Center 2. Ikona baterii w kolorze czerwonym oznacza, że baterię należy wymienić na nową. Aby nie uruchomić alarmu sabotażowego podczas zmiany baterii, należy usunąć asocjacje dla II grupy asocjacyjnej oraz zmniejszyć czułość tampera (parametr 20 na wartość 0). W przypadku szybkiego rozładowania baterii należy zweryfikować następujące warunki, których istnienie może niekorzystnie wpływać na żywotność baterii:

- Interwał budzenia urządzenia został ustawiony na zbyt małą wartość. W takim przypadku zaleca się zwiększenie wartości interwału budzenia.

- Zbyt częste wysyłanie raportów temperatury i natężenia światła. W takim przypadku zaleca się ograniczenie raportów poprzez modyfikację parametrów zaawansowanych.

- Odłączenie urządzeń zasocjowanych i kontrolera sieci Z-Wave od zasilania. W takim przypadku Fibaro Motion Sensor może wielokrotnie próbować komunikować się z odłączonymi urządzeniami, co spowoduje szybsze zużycie baterii.

<div>!</div>
UWAGA! <p>Fibaro Motion Sensor jest urządzeniem bateryjnym. Istnieje niebezpieczeństwo wybuchu w przypadku zastosowania niewłaściwego typu baterii. Zużytych baterii nie należy wyrzucać do kosza. Zużyty produkt oraz baterię należy utylizować zgodnie z obowiązującymi przepisami ochrony środowiska.</p>

<div>!</div>
UWAGA! <p>Fibaro Motion Sensor umożliwia zdalną aktualizację oprogramowania. Ten proces jest realizowany przez kontroler Fibaro Home Center 2 i może nie być obsługiwany przez urządzenia innych producentów. Podczas aktualizacji oprogramowania, Fibaro Motion Sensor nie pełni funkcji alarmowych.</p>

XIV. PARAMETRY ZAAWANSOWANE

INTERWAŁ BUDZENIA (WAKE UP INTERVAL)

Parametr opisuje czas, w jakim Fibaro Motion Sensor będzie wykonywał instrukcję „Wake up” – komunikacja z centralką, aktualizacja parametrów, aktualizacja oprogramowania. Fibaro Motion Sensor będzie budził się co podany interwał czasowy i ZAWSZE będzie próbował nawiązać komunikację z centralką.

Wake Up Interval ustawiony na **0** wyłącza wysyłanie ramki **WAKE UP**, **konieczne jest ręczne budzenie urządzenia przy pomocy przycisku B**, wysyłającego ramkę **NODE INFO**.

Wartość z przedziału: **0-65535** (0-65535 sekund).
Wartość domyślna: **7200** (7200 sekund).
Wielkość parametru: **2 [byte]**

<div>!</div>
UWAGA! <p>Nie zaleca się ustawienia wartości parametru poniżej 10 sekund. Krótki interwał budzenia może mieć negatywny wpływ na żywotność baterii i opóźniać lub uniemożliwiać raporty urządzenia.</p>

1. CZUŁOŚĆ SENSORA RUCHU <p>Parametr określa czułość sensora PIR. Im mniejsza wartość tym sensor PIR jest bardziej czuły.</p> <p>Wartość z przedziału: 8-255 Wartość domyślna: 10 Wielkość parametru: 1 [byte]</p>
--

2. BEZWLADNOŚĆ CZUJNIKA RUCHU <p>Czas przyz który sensor PIR jest „ślepy” na ruch. Parametr określa minimalny czas, po którym sensor PIR jest gotowy do wykrycia kolejnego ruchu. Im czas ten jest dłuższy tym większa żywotność baterii. Jeżeli istotne jest szybkie wykrywanie ruchu przez sensor PIR, wartość można zmniejszyć. Czas bezwładności powinien być mniejszy niż czas ustawiony w parametrze 6 (czas podtrzymania ruchu).</p> <p>Wartość z przedziału: 0-15 Czas obliczany jest ze wzoru: czas [s] = 0,5x(wartość+1) Wartość domyślna: 15 (8 sekund) Wielkość parametru: 1 [byte]</p>

3. "PULSE COUNTER" SENSORA PIR <p>Określa on teoretyczną liczbę ruchów jaką trzeba wykonać, żeby sensor PIR wykrył ruch. Im wartość wyższa tym sensor PIR jest mniej czuły. Nie zaleca się modyfikacji tego parametru.</p> <p>Wartość z przedziału: 0-3 Ilość impulsów obliczana jest ze wzoru: ilość impulsów = (wartość+1) Wartość domyślna: 1 (2 impulsy) Wielkość parametru: 1 [byte]</p>

4. "WINDOW TIME" SENSORA PIR <p>Parametr ten określa czas, w którym musi nastąpić określona liczba ruchów (parametr 3), żeby sensor wykrył ruch. Teoretycznie im większa wartość tego czasu tym sensor PIR jest bardziej czuły. Nie zaleca się modyfikacji tego parametru.</p> <p>Wartość z przedziału: 0-3 Czas obliczany jest ze wzoru: czas [s] = 4x(wartość+1) Wartość domyślna: 2 (12 sekund) Wielkość parametru: 1 [byte]</p>

6. CZAS PODTRZYMANIA RUCHU <p>Alarm wykrytego ruchu zostanie odwołany w kontrolerze i zasocjowanych urządzeniach po odmierzeniu czasu określonego w tym parametrze. Każdy kolejny wykryty ruch, kiedy Fibaro Motion Sensor jest w stanie podtrzymania ruchu powoduje, że czas jest przedłużany i liczony od nowa. W przypadku małych wartości, poniżej 10 sekund, należy odpowiednio skorygować parametr 2 (Parametr „Blind Time” sensora PIR).</p> <p>Wartości z przedziału: 1-65535 (1 – 65535sekund) Wartość domyślna: 30 (30 sekund) Wielkość parametru: 2 [byte]</p>

8. TRYB PRACY SENSORA PIR <p>Parametr ten określa w jakich warunkach oświetlenia sensor PIR będzie pracować. Parametr ten ma wpływ tylko i wyłącznie na raporty ruchu i asocjacji z nim powiązanych. Tamper, pomiar światła i pomiar temperatury będą aktywne bez względu na wartość parametru.</p> <p>0 – Sensor PIR pracuje zawsze. 1 – Sensor PIR pracuje tylko w dzień. 2 – Sensor PIR pracuje tylko w nocy.</p> <p>Wartość domyślna: 0 Wielkość parametru: 1 [byte]</p>
--

9. GRANICA TRYBU DZIEŃ I NOC <p>Parametr określa granicę poziomu natężenia światła dla parametru 8.</p> <p>Wartości z przedziału: 1-65535 (1 – 65535 lux) Wartość domyślna 200 (200 lux) Wielkość parametru: 2 [byte]</p>

12.KONFIGURACJA RAMEK STERUJĄCYCH BASIC COMMAND CLASS <p>Parametr określa jakie ramki będą wysyłane w pierwszej grupie asocjacyjnej (powiązanej z sensorem PIR).</p> <p>0 - Wysyłanie ramki BASIC ON i BASIC OFF w klasie Basic Command Class. 1 - Wysyłanie tylko ramki BASIC ON w klasie Basic Command Class. 2 - Wysyłanie tylko ramki BASIC OFF w klasie Basic Command Class.</p> <p>Wartości ramek BASIC ON i BASIC OFF można zmodyfikować za pomocą parametrów. Wartość domyślna 0 Wielkość parametru: 1 [byte]</p>

14. WARTOŚĆ RAMKI BASIC ON <p>Wartość 255 umożliwia włączenie urządzenia. W przypadku modułu Dimmer, wartość 255 oznacza włączenie na poprzedni zapamiętany stan. np. Dimmer włączony na 30% i wyłączony a następnie włączony komendą 255, włącza się na poprzedni stan czyli 30%.</p> <p>Wartość z przedziału: 0-255 Wartość domyślna: 255 Wielkość parametru: 1 [byte]</p>
--

16. WARTOŚĆ RAMKI BASIC OFF <p>Ramka wysyłana jest w momencie odwołania ruchu, po odmierzeniu czasu podtrzymania ruchu ustalanego przez parametr 6 (czas podtrzymania ruchu).</p> <p>Wartość 0 umożliwia wyłączenie urządzenia, natomiast 255 umożliwia włączenie urządzenia. W przypadku modułu Dimmer, wartość 255 oznacza włączenie na poprzedni zapamiętany stan. Np. Dimmer włączony na 30% i wyłączony, a następnie włączony komendą 255, włącza się na poprzedni stan czyli 30%.</p> <p>Wartość z przedziału: 0-255 Wartość domyślna: 0 Wielkość parametru: 1 [byte]</p>

20. CZUŁOŚĆ TAMPERA <p>Parametr ten określa jak bardzo musi zmienić się przeciążenie jakiego poddawany jest czujnik ruchu, żeby temper wykosił naruszenie. Jednostka wyrażona jest w odniesieniu do przyspieszenia ziemskiego g.</p> <p>Wartość z przedziału: 0-121 (0,08 - 2g; mnożnik 0,016g; 0 oznacza że tamper jest wyłączony).</p> <p>Wartość domyślna: 15 (0,304g) Wielkość parametru: 1 [byte]</p>
--

22. CZAS PODTRZYMANIA ALARMU TAMPERA <p>Czas, po którym alarm tampera zostanie odwołany. Każde kolejne naruszenie tampera nie powoduje przedłużenia czasu podtrzymania tampera.</p> <p>Wartość z przedziału: 1-65535 (1-65535 sekund). Wartość domyślna: 30 Wielkość parametru: 2 [byte]</p>
--

24. TRYB PRACY TAMPERA <p>Parametr ustala zachowanie i sposób raportowania tampera</p> <p>0 – Naruszenie tampera jest raportowane w klasie Sensor Alarm. Odwołanie tampera nie jest raportowane. 1 – Naruszenie tampera jest raportowane w klasie Sensor Alarm. Odwołanie tampera jest raportowane w klasie Sensor Alarm po czasie określonym w parametrze 22 (czas podtrzymania alarmu tampera). 2 – Naruszenie tampera jest raportowane w klasie Sensor Alarm. Odwołanie tampera nie jest raportowane. Raportowana jest orientacja czujki za pomocą ramki w klasie Fibar Command Class po czasie określonym w parametrze 22 (czas podtrzymania alarmu tampera). 3 - Naruszenie tampera jest raportowane w klasie Sensor Alarm. Odwołanie tampera jest raportowane w klasie Sensor Alarm po czasie określonym w parametrze 22 (czas podtrzymania alarmu tampera).</p>

24. TRYB PRACY TAMPERA <p>Parametr ustala zachowanie i sposób raportowania tampera</p> <p>0 – Naruszenie tampera jest raportowane w klasie Sensor Alarm. Odwołanie tampera nie jest raportowane. Raportowana jest orientacja czujki za pomocą ramki w klasie Fibar Command Class po czasie określonym w parametrze 22 (czas podtrzymania alarmu tampera). 4 – Raportowany jest maksymalny poziom wstrząsów w czasie określonym przez parametr 22 (czas podtrzymania alarmu tampera). Ustanie wstrząsów skutkuje ustaniem raportów. Raporty wysyłane są w klasie Sensor Alarm. Wartość pola value (0-100) zależy od siły wstrząsów. Raporty do grup asocjacyjnych wysyłane są w klasie Sensor Alarm (wartość 0 lub 255).</p>
--

Wartość domyślna: 0 Wielkość parametru: 1 [byte]
--

26. DZIAŁANIE TAMPERA W TRYBIE BROADCAST <p>Parametr określa czy ramka alarmowa tampera będzie wysłana w trybie broadcast. Ramki broadcast mogą być odebrane przez wszystkie urządzenia będące w zasięgu (jeżeli na to pozwalają).</p> <p>0 – Alarm tampera nie jest raportowany w trybie broadcast. 1 – Alarm tampera jest raportowany w trybie broadcast.</p> <p>Wartość domyślna: 0 Wielkość parametru: 1 [byte]</p>
--

40. PRÓG WYZWOLENIA RAPORTU OŚWIETLENIA <p>Parametr określa o ile musi zmienić się natężenie światła w porównaniu do ostatnio raportowanej wartości, żeby nowa wartość została raportowana do kontrolera.</p> <p>Wartość z przedziału: 0-65535. (1-65535 lux, 0 oznacza brak raportów) Wartość domyślna: 200 (200 lux) Wielkość parametru: 2 [byte]</p>

42. CZAS MIĘDZY KOLEJNYMI RAPORTAMI Z WARTOŚCIĄ NATĘŻENIA ŚWIATŁA <p>Parametr określa długość interwału czasowego między kolejnymi raportami z wartością natężenia światła. Raporty wysłane są mimo braku zmian oświetlenia.</p> <p>Wartość z przedziału 0-65535 (1-65535 sekund, 0 oznacza brak raportów) Wartość domyślna: 0 (brak raportów) Wielkość parametru: 2 [byte]</p>

<div>!</div>
UWAGA! <p>Nie zaleca się ustawiania częstych raportów wartości natężenia światła, gdyż wpływa to negatywnie na żywotność baterii. W przypadku wartości poniżej 5 sekund może zostać zablokowane raportowanie temperatury.</p>

60. PRÓG WYZWOLENIA RAPORTÓW CZUJNIKA TEMPERATURY <p>Parametr określa o ile musi zmienić się temperatura w porównaniu do ostatnio raportowanej wartości, żeby nowa wartość została raportowana do kontrolera.</p> <p>Wartość z przedziału: 0-255. (0,1-25,5 st C, 0 oznacza wyłączenie raportów) Wartość domyślna: 10 (1 st C) Wielkość parametru: 1 [byte]</p>

62. CZAS POMIĘDZY POMIARAMI TEMPERATURY <p>Parametr określa jak często będą wykonywane pomiary. Im czas jest krótszy tym częściej wykonywane są pomiary, wpływa to jednak niekorzystnie na żywotność baterii.</p> <p>Wartość z przedziału: 0-65535. (1-65535 sekund, 0 oznacza że pomiary temperatury nie będą wykonywane). Wartość domyślna: 900 (900 sekund) Wielkość parametru: 2 [byte]</p>

<div>!</div>
UWAGA! <p>W przypadku ustawienia parametru na wartość 0 pomiaru temperatury mogą wykonane w trakcie budzenia urządzenia.</p>

64. CZAS MIĘDZY RAPORTAMI TEMPERATURY <p>Parametr określa jak często wysyłane będą do kontrolera raporty temperatury.</p> <p>Wartość z przedziału: 0-65535. (1-65535 sekund, 0 oznacza brak raportów) Wartość domyślna: 0 (brak raportów) Wielkość parametru: 2 [byte]</p>
--

<div>!</div>
UWAGA! <p>Nie zaleca się ustawiania częstych raportów temperatury, gdyż wpływa to negatywnie na żywotność baterii. W przypadku wartości poniżej 5 sekund może zostać zablokowane raportowanie wartości natężenia światła..</p>

66. KOREKCJA (OFFSET) TEMPERATURY <p>Wartość, która zostanie dodana do zmierzonej, rzeczywistej temperatury.</p> <p>Wartość z przedziału: 0-1000 (0 – 100 st. C) lub 64536-65535 (-100 – -0,1st. C) Wartość domyślna: 0 (0 st. C) Wielkość parametru: 2 [byte]</p>

80. SPOSÓB SYGNALIZACJI WYKRYCIA RUCHU <p>Parametr określa zachowanie podświetlenia LED po wykryciu ruchu. Wartości od 1 do 9 ustawiają sygnalizację na jedno długie mignięcie w momencie wysłania raportu naruszenia. Do czasu odwołania naruszenia ruch nie będzie sygnalizowany wskaźnikami LED.</p>

Wartości **od 10 do 18** ustawiają sygnalizację na jedno długie mignięcie w momencie wysłania raportu naruszenia i jedno krótkie przy każdym ponownym wykryciu ruchu.

Wartości **od 19 do 26** ustawiają sygnalizację na jedno długie mignięcie w momencie wysłania raportu naruszenia i dwa krótkie mignięcia przy każdym ponownym wykryciu ruchu.

0. Sygnalizacja wyłączona. <p>1. Kolor zależny od temperatury. Regulacja za pomocą parametrów 86 i 87. 2. Tryb „Jampki” - wskaźnik świeci kolorem białym przez 10 sekund. 3. Kolor biały. 4. Kolor czerwony. 5. Kolor zielony. 6. Kolor niebieski. 7. Kolor żółty. 8. Kolor cyjan. 9. Kolor magenta. 10. Kolor zależny od temperatury. Regulacja za pomocą parametrów 86 i 87. 11. Tryb „Jampki” - wskaźnik świeci kolorem białym przez 10 sekund. Każdy kolejny ruch przedłuża czas świecenia o 10 sekund. 12. Kolor biały. 13. Kolor czerwony. 14. Kolor zielony. 15. Kolor niebieski. 16. Kolor żółty. 17. Kolor cyjan. 18. Kolor magenta. 19. Kolor zależny od temperatury. Regulacja za pomocą parametrów 86 i 87. 20. Kolor biały. 21. Kolor czerwony. 22. Kolor zielony. 23. Kolor niebieski. 24. Kolor żółty. 25. Kolor cyjan. 26. Kolor magenta.</p>

Wartość domyślna: 10 Wielkość parametru: 1 [byte]

81. JASNOŚĆ PODŚWIETLENIA LED <p>Parametr określa jasność sygnalizacji podświetlenia LED po wykrycia ruchu.</p> <p>Wartość z przedziału: 0-100 (1% - 100%, 0 – oznacza, że jasność zależeć będzie od jasności oświetlenia otoczenia – patrz parametry 82 i 83).</p> <p>Wartość domyślna: 50 (50 %) Wielkość parametru: 1 [byte]</p>

82. POZIOM JASNOŚCI OTOCZENIA, PONIŻEJ KTÓREGO PODŚWIETLANIE LED WYNIESIE 1% MAKSYMALNEJ JASNOŚCI. <p>Parametr ma znaczenie tylko kiedy parametr 81 (jasność podświetlenia LED) jest odpowiednio skonfigurowany.</p> <p>Wartość z przedziału: 0 do wartości parametru 83 (0 do 32766 lux).</p> <p>Wartość domyślna: 100 (100 lux) Wielkość parametru: 2 [byte]</p>
--

83. POZIOM JASNOŚCI OTOCZENIA, POWYŻEJ KTÓREGO PODŚWIETLANIE LED WYNIESIE 100% MAKSYMALNEJ JASNOŚCI. <p>Parametr ma znaczenie tylko kiedy parametr 81 (jasność podświetlenia LED) jest odpowiednio skonfigurowany.</p> <p>Wartość z przedziału: wartość parametru 82 do 32767 (1 do 32767 lux).</p> <p>Wartość domyślna: 1000 (1000 lux) Wielkość parametru: 2 [byte]</p>
--

<div>!</div>
UWAGA <p>Wartość parametru 83 musi być większa od wartości parameru 82.</p>

86. MINIMALNA TEMPERATURA DLA NIEBIESKIEGO PODŚWIETLENIA LED <p>Parametr ma znaczenie tylko kiedy parametr 80 (sygnalizacja wykrycia ruchu) jest odpowiednio skonfigurowany.</p> <p>Wartość z przedziału: 0 do wartości parametru 87 (0-254 st. C). Wartość domyślna: 18 (18 st. C) Wielkość parametru: 1 [byte]</p>
--

87. MAKSYMALNA TEMPERATURA DLA CZERWONEGO PODŚWIETLENIA LED <p>Parametr ma znaczenie tylko kiedy parametr 80 (sygnalizacja wykrycia ruchu) jest odpowiednio skonfigurowany.</p> <p>Wartość z przedziału: wartość parametru 86 do 255 (1-255 st. C). Wartość domyślna: 28 (28 st. C) Wielkość parametru: 1 [byte]</p>

89. SYGNALIZOWANIE NARUSZENIA TAMPERA PODŚWIETLIENIEM LED <p>Sygnalizacja przypomina efekt „radiowozu policyjnego”.</p> <p>0 – Naruszenie tampera nie jest sygnalizowane za pomocą LED. 1 – Naruszenie tampera jest sygnalizowane za pomocą LED Wartość domyślna: 1 Wielkość parametru: 1 [byte]</p>

XV. WARUNKI GWARANCJI

1. Gwarantem jakości Urządzenia jest FIBAR GROUP Sp. z o.o. (dalej „Producent”) z siedzibą w Poznaniu, ul. Lotnicza 1; 60-210 Poznań, wpisana do rejestru przedsiębiorców Krajowego Rejestru Sądowego prowadzonego przez Sąd Rejonowy w Poznaniu, VIII Wydział Gospodarczy Krajowego Rejestru Sądowego pod numerem: 370151, NIP 7811858097, REGON: 301595664, kapitał zakładowy 1 000 000 zł.
2. Producent ponosi odpowiedzialność za wadliwe działanie Urządzenia wynikające z wad fizycznych (materiałowych bądź produkcyjnych) tkwiące w Urządzeniu w okresie:
- 24 miesiące od daty sprzedaży dla klientów indywidualnych,
- 12 miesięcy od daty sprzedaży dla klientów biznesowych.
3. Gwarancja obowiązuje i jest stosowana wyłącznie na terytorium Rzeczpospolitej Polskiej.
4. W okresie Gwarancji, Gwarant zobowiązuje się do bezpłatnego usunięcia ujawnionych wad poprzez dokonanie naprawy lub wymiany (według wyłącznego uznania Gwaranta) wszelkich wadliwych elementów Urządzenia na części nowe lub regenerowane wolne od wad. W przypadku niemożności dokonania naprawy, Gwarant zastrzega sobie prawo do wymiany Urządzenia na nowy lub regenerowany egzemplarz wolny od wad, którego stan fizyczny nie będzie gorszy od stanu Urządzenia będącego własnością Klienta.
5. Jeżeli w szczególnych sytuacjach (np. brak Urządzenia w ofercie handlowej) wymiana Urządzenia na ten sam typ jest niemożliwa Gwarant może wymienić Urządzenie na inny o najbardziej zbliżonych parametrach technicznych. Takie działanie uważa się za wykonanie obowiązków Gwaranta. Gwarant nie zwraca pieniędzy za zakupione Urządzenie.
6. Posiadacz ważnego dokumentu gwarancyjnego zgłasza roszczenia z tytułu gwarancji za pośrednictwem serwisu gwarancyjnego. Pamiętaj: zanim dokonasz zgłoszenia gwarancyjnego skorzystaj z naszej telefonicznej lub internetowej pomocy technicznej. W więcej niż połowie przypadków problemy użytkowników udaje się rozwiązać zdalnie co pozwala uniknąć straty czasu i kosztów z tytułu niepotrzebnie uruchamianej procedury gwarancyjnej. Jeśli zdalne rozwiązanie problemu nie będzie możliwe, Klient zostanie poproszony o wypełnienie formularza zgłoszeniowego w celu uzyskania autoryzacji poprzez stronę internetową www.fibargroup.com W przypadku poprawnego zgłoszenia reklamacyjnego otrzymując Państwo potwierdzenie jego przyjęcia oraz unikalny numer zgłoszenia (RMA).
7. Istnieje także możliwość telefonicznego zgłoszenia reklamacji. W takim przypadku rozmowa zostanie nagrana o czym konsultant uprzedzi Klienta przed przyjęciem zgłoszenia reklamacyjnego. Bezpośrednio po dokonaniu zgłoszenia, konsultant poinformuje Państwa o numerze zgłoszenia (tzw. numer RMA).
8. W przypadku dokonania prawidłowego zgłoszenia reklamacyjnego, przedstawiciel Autoryzowanego Serwisu Gwarancyjnego (dalej „ASG”) skontaktuje się z Klientem w celu potwierdzenia możliwości oddania urządzenia do serwisu.
9. Ujawnione w okresie gwarancji wady zostaną usunięte najdłaje w ciągu 30 dni, licząc od daty dostarczenia Urządzenia do ASG. Okres trwania gwarancji ulega przedłużeniu o czas, w którym Urządzenie było do dyspozycji ASG.
10. Reklamowane Urządzenie winno być udostępione przez Klienta wraz z kompletnym wyposażeniem standardowym i dokumentami potwierdzającymi jego zakup.
11. Części wymienione w ramach gwarancji stanowią własność Producenta. Wszystkie części wymienione w procesie reklamacyjnym są objęte gwarancją do końca okresu gwarancji podstawowej Urządzenia. Okres trwania gwarancji na wymienioną część nie ulega przedłużeniu.
12. Koszt dostarczenia reklamowanego Urządzenia do serwisu ponosi Klient. W przypadku niezasadanionego zgłoszenia reklamacyjnego, Serwis ma prawo obciążyć Klienta kosztami związanymi z wyjaśnieniem sprawy.
13. ASG odmawia przyjęcia reklamacji tylko w przypadku:
- stwierdzenia użytkownika Urządzenia niezgodnie z przeznaczeniem i instrukcją obsługi,
- udostępnienia przez Klienta Urządzenia niekompletnego, bez osprzętu, bez tabliczki znamionowej,
- stwierdzenia przyczyny usterki innej niż wada materiałowa bądź produkcyjna tkwiąca w Urządzeniu,
- nieważnego dokumentu gwarancyjnego oraz braku dowodu zakupu.
14. Gwarant nie odpowiada za szkody w mieniu wyrządzone przez wadliwe Urządzenie. Gwarant nie ponosi odpowiedzialności za straty pośrednie, uboczne, szczególne, wynikowe lub za straty moralne, ani za szkody, w tym także między innymi za utracone korzyści, oszczędności, dane, utratę korzyzków, roszczenia stron trzecich oraz wszelkie szkody majątkowe lub osobowe wynikające lub związane z korzystaniem z niniejszego Urządzenia.
15. Gwarancja jakości nie obejmuje:

- uszkodzeń mechanicznych (pęknięcia, złamania, przecięcia, przetarcia, fizyczne odkształcenia spowodowane uderzeniem, upadkiem bądź zrzuceniem na Urządzenie innego przedmiotu lub eksploatacją niezgodną z przeznaczeniem Urządzenia określonym w instrukcji obsługi);
- uszkodzeń wynikłych z przyczyn zewnętrznych np: powodzi, burzy, pożaru, uderzenia pioruna, kłesk żywiolowych, trzęsienia ziemi, wojny, niepokojów społecznych, siły wyższej, nieprzewidzianych wypadków, kradzieży, zalania cieczą, wycieku baterii, warunków pogodowych; działania promieni słonecznych, piasku, wilgoci, wysokiej lub niskiej temperatury, zanieczyszczenia powietrza;
- uszkodzeń spowodowanych przez nieprawidłowo działające oprogramowanie, na skutek ataku wirusa komputerowego, bądź nie stosowanie aktualizacji oprogramowania zgodnie z zaleceniami Producenta;

- uszkodzeń wynikłych z: przecięp w sieci energetycznej lub/i telekomunikacyjnej lub z podłączenia do sieci energetycznej w sposób niezgodny z instrukcją obsługi lub z powodu przyłączenia innych produktów których podłączenie nie jest zalecane przez Producenta.

- wywołane pracą bądź składowaniem Urządzenia w skrajnie niekorzystnych warunkach tzn. dużej wilgotności, zapylenia, zbyt niskiej (mroź) bądź zbyt wysokiej temperatury otoczenia. Szczegółowe warunki w jakim dopuszczalne jest użytkowanie Urządzenia określa instrukcja obsługi;

- z uszkodzeniami powstałymi na skutek wykorzystywania akcesoriów nie zalecanych przez Producenta
- spowodowane wadliwą instalacją elektryczną użytkownika, w tym zastosowaniu niewłaściwych zabezpieczeń;
- uszkodzenia wynikłe z zaniechania przez Klienta czynności konserwacyjnych i obsługowych przewidzianych w instrukcji obsługi;
- uszkodzenia wynikłe ze stosowania nieoryginalnych, niewłaściwych dla danego modelu części zamiennych i wyposażenia, wykonywaniem napraw i przeróbek przez osoby nieupoważnione;
- usterki powstałe wskutek kontynuowania pracy niesprawnym Urządzeniem czy osprzętem.
16. W zakres napraw gwarancyjnych nie wchodzi okresowe konserwacje i przeglądy Urządzenia, a w szczególności czyszczenia, regulacje, sprawdzenia działania, korekta błędów obsługi lub programowa parametrów oraz inne czynności, do których wykonania powołany jest użytkownik (Kupujący). Gwarancja nie obejmuje naturalnego zużycia elementów Urządzenia oraz innych części wymienionych w instrukcji użytkownika oraz dokumentacji technicznej posiadających określony czas działania.
17. Jeśli rodzaj uszkodzenia produktu nie jest objęty gwarancją, Producent zastrzega sobie prawo usunięcia takiej usterki zgodnie z własnym uznaniem, dokonując naprawy uszkodzonej lub zniszczonej części lub umożliwiając wejście w posiadanie koniecznych do naprawy lub wymiany podzespołów.
18. Gwarancja na sprzedany towar nie wyłącza, nie ogranicza ani nie zawiesza uprawnień kupującego wynikających z niezgodności towaru z umową.

<div>i</div>
Urządzenie to można stosować ze wszystkimi urządzeniami posiadającymi certyfikat Z-Wave; powinno współpracować również z urządzeniami innych producentów. Każde urządzenie kompatybilne z Z-Wave można dodać do systemu Fibaro.

FIBAR GROUP FIBARO <p>W przypadku pytań technicznych należy zwracać się do centrali obsługi klienta w Państwa kraju. www.fibaro.com</p>
